



انقلاب صنعتی اول، پای ماشین‌های بخار و فولاد را به زندگی بشر باز کرد و انقلاب دوم صنعتی با شعار تولید انبوه و مکانیزه، تحولی بزرگ در انقلاب اول پا کرد. اگر در انقلاب اول ماشین‌های بخار و تولید فولاد عناصر اصلی بودند، در انقلاب جدید تولید انبوه فولاد، کنترل فرایند، ترمودینامیک و ماشین‌های دیزل دستاوردهای جدیدی بودند که تا جنگ جهانی اول صحنه انقلاب خود را در سرتاسر غرب اروپا، آسیا و آمریکا گسترش دادند. محرك هر انقلابی اوج گرفتن ظلم و نارضایتی است که با افزایش سطح داشت و اطلاعات جامعه در بستر ارتباطات سازمان یافته به موج و در نهایت سیل ویران گر تبدیل می‌شد. محرك انقلاب سوم صنعتی ناخوشنودی طبیعت از آلوده شدنی در بستر بزرگترین روش‌گر و منبع انتشار اخبار و اطلاعات در تمام طول تاریخ یعنی اینترنت می‌باشد. در ریشه‌شناسی انقلاب سوم باید به این مهم توجه داشت که اینترنت حیات خود را به صورت جدی مدیون کامپیوترهایی است که با توسعه سریع الکترونیک و مخابرات در یک دوره کوتاه خود را به همه خانه‌ها و اخیراً به دست تک افزاد جامعه بشری رساندند. توسعه منظم و با سرعت کنترل فرایندها در این انقلاب نقشی سازنده و مهم بر عهده داشته است. با اختصار ماشین بخار و ساخت گاورنر ساده جیمزوات، توسعه صنعت به کنترل فرایند گره خورد. در دوران پایانی انقلاب دوم صنعتی همراهی صنعت و کنترل فرایند به یک دولتی استراتژیک و با اهمیت تبدیل شد. امروزه تصور یک سیستم صنعتی و یک فرایند قادر کنترل امری کاملاً دور از ذهن می‌باشد. کنترل فرایند از یک سو به بخش لازمی از یک سیستم یا فرایند تبدیل شده و از سوی دیگر هم از یمنی و قابلیت اطمینان یک سیستم شده است.

در مانیفست انقلاب سوم صنعتی گام برداشتن به سمت انرژی‌های تجدیدپذیر، ساختمندانهایی که در خود نیروگاه‌های سبز انرژی دارند، هیدرولن و ذخیره‌سازی انرژی، اینترنت و شبکه‌های هوشمند الکتریکی و خودروهای الکتریکی و پبل سوختی بیشتر از هر چیز دیگر خودنمایی می‌کنند. انقلابیون جدید می‌دانند که انقلاب آنها بدون توسعه همزمان سیستم‌های کنترل و سیستم‌های کامپیوتری توانند، چاره‌ای جز شکست نخواهد داشت. همین واقعیت باعث شده که امروزه سیستم‌های بسیار پیشرفته کنترل فرایند با تکیه بر بستر محکم و قابل اطمینان الکترونیک، مخابرات و کامپیوتر به مغز و اعصاب تاسیسات بزرگ صنعتی مانند پالایشگاه‌های نفت، گاز و سایر تاسیسات مهم در این حوزه تبدیل شوند.

Plant Control System

سیستم کنترل پالایشگاه

تهییه و تنظیم: مهندس یونس فلاح
مهندس بهروز خواجه علی



شکل ۲: کربولیس، یک تجهیز اندازه‌گیری در حلقه کنترل

«کاهش تغییرپذیری

کنترل فرایند می‌تواند با «کاهش تغییرپذیری»، تولید مستمر محصول با کیفیت مطلوب را تضمین کند. برای مثال در فرایند تولید گازوئیل، بیش از ۱۲٪ نصر به هم ترکیب می‌شوند تا به درجه دلخواهی از کیفیت گازوئیل برسیم. اگر فرایند پالایش، کنترل دقیقی بر پارامترهای مختلف سیالات مورد پالایش نداشته باشد، گازوئیل خروجی ممکن است دارای درصد اکتان بالایی باشد. در این حالت مشتری با پرداخت پول کم، گازوئیل با درجه کیفیت بالایی را دریافت کرده و این در حالی است که فرایند پالایش پرهزینه‌تر از قیمت فروش گازوئیل بوده و این به معنی زیان تولید کننده است. در حالت عکس این موضوع هنگامی که به دلیل تغییرپذیری، افت کیفیت در محصول خروجی وجود داشته باشد، تولید کننده اقدام به بالا بردن سطح کیفی کلیه محصولات تولیدی به سطحی بالاتر از سطح قابل قبول می‌کند تا با این روش احتمال کاهش کیفیت سطح محصولات به سطحی پایین‌تر از سطح مورد نیاز کاهش نیابد. به این روش پدینگ محصولات (Product padding) گفته می‌شود. در چنین حالتی سیستم‌های کنترل فرایند از طریق کاهش تغییرپذیری و نزدیک کردن نقطه مرجع (Set point) به مشخصه‌های واقعی محصول خروجی، می‌تواند هزینه‌های ناشی از روش پدینگ محصولات را کاهش دهد. در فرایند پالایش گاز نیز ترکیب گاز نهایی بسیار مهم است و در صورت نداشتن کیفیت مطلوب، استفاده از آن در شبکه سراسری و انتقال گاز مجاز نمی‌باشد. برای رسیدن به مشخصات مورد انتظار، باید ترکیبات مختلف گاز کنترل شده و به مقدار مشخصی برسند. در صورتی که کنترل پارامترهای مختلف سیال گاز به صورت مستمر و دقیق انجام نباید، دستیابی به گاز شیرین نهایی با مشخصات درخواستی بسیار سخت و پرهزینه خواهد بود. بنابراین به واسطه یک سیستم کنترل فرایند مطمئن و دقیق می‌توان گاز خروجی را با مشخصات مورد انتظار تولید نمود.

«مقدمه

می‌دانیم که امروزه هیچ واحد فرایندی کوچک یا بزرگی تاسیس نمی‌شود، مگر آنکه همراه با آن سیستم کنترل آن توسعه داده شده و برای آغاز بهره‌برداری از وجود یک ناظر امن و دقیق برای کنترل پارامترهای حیاتی واحد مطمئن باشیم. در یک پالایشگاه گاز عملیات کنترل فرایند به عنوان یک بخش اصلی از طراحی پالایشگاه از ابتدای پروژه مد نظر قرار می‌گیرد. نحوه طراحی، ساخت و راه اندازی سیستم کنترل از مباحث مهم در این حوزه می‌باشد. در این مبحث قصد آن وجود دارد که به بررسی جامع سیستم کنترل پالایشگاه پرداخته شود. به دلیل اهمیت شناخت مفاهیم کلیدی این حوزه، قبل از ورود به بحث اصلی به معرفی اصطلاحات و مفاهیم مربوطه پرداخته می‌شود. این بخش در برگیرنده مفاهیم و اصطلاحات مرتبه سیستم کنترل، تجهیزات ابزار دقیق، تجهیزات کنترلی و زیرساخت‌های ارتباطی می‌باشد.

۱ کنترل فرایند

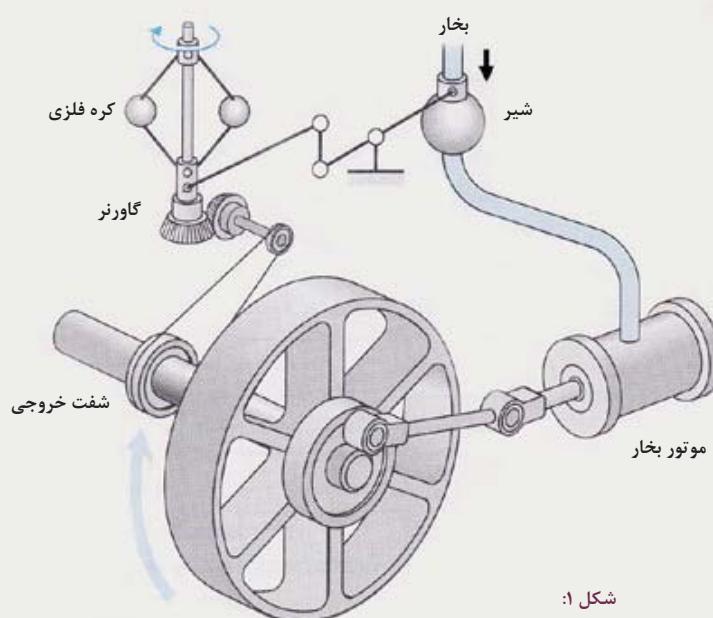
کنترل در فرایندهای صنعتی به معنای وجود بازخورد (Feedback) و تنظیم همه جانبه فرایند است. کنترل مستمر و دقیق سطح، دما، فشار و جریان سیالات در همه کاربردهای فرایندی مهم و حیاتی است زیرا اعمال تغییرات کوچک در این بارهای اثرات بزرگی در خروجی فرایند داشته باشد. کنترل فرایند به وسیله سیستم کنترل به عنوان ابزارهای کنترل، حضور و تاثیر خود را به عنوان سیستم عنوان حواس و شیرهای کنترلی به عنوان ابزارهای کنترل، فاکتورهای نظری مقدار یک کنترل و نظارت بر یک سیستم فرایندی اعمال می‌کند. کنترل فاکتورهای نظری مقدار یک ترکیب در فرایند، دما، فشار و چگونگی مخلوط شدن یا جداسدن ترکیبات از یکدیگر شده‌اند، همگی در کیفیت محصول نهایی تأثیرگذار می‌باشند. افزایش کارآمدی، اطمینان از اینکی و کاهش تغییرپذیری مشخصه‌های مهم در یک سیستم کنترل فرایندی محسوب می‌شوند.

«افزایش کارآمدی

جهت حداکثر شدن بهره‌وری در برخی از فرایندها، می‌بایست فرایند در نقطه خاصی (Set point) تنظیم شود، برای مثال، یک نقطه کنترلی ممکن است دمایی باشد که یک واکنش شیمیایی در آن صورت می‌گیرد. بنابراین با کنترل دقیق دما می‌توان بهره‌وری فرایند را تضمین نمود.

«اطمینان از اینکی

در یک عملیات فرایندی، هنگامی که همه متغیرها و شرایط تحت کنترل دقیق قرار نگیرند، همواره امکان به بار آمدن فاجعه ممکن است، برای مثال در هنگام عملیات یک بویلر اگر فشار و دما به همراه کنترل سوت و هوای ورودی و همچنین کنترل گازهای خروجی به صورت دقیق انجام نشود. این بویلر مانند بشکه باروتی خواهد بود که در نزدیکی شعله آتش قرار گرفته است.



شکل ۱:

طرح گاوارنر ساخت جیمزوات در سال ۱۷۸۸ میلادی

به سیگنال الکتریکی و تقویت آن، سیگنال مناسب به سیستم کنترل ارسال می شود. برای مثال، وقتی یک سیال هادی از داخل میدان مغناطیسی عبور می کند، این سیال ولتاژی تولید می کند که اندازه آن مناسب با سرعت سیال فرایند است. با اندازه گیری این ولتاژ می توان به نزخ فلو سیال دست یافت، این مکاتیزم در فلومترهای الکترومغناطیسی مورد استفاده قرار می گیرد. در مثال اشاره شده سنسور جریان الکتریکی ضعیفی تولید می کند که این جریان پس از تقویت می تواند به سیستم کنترل ارسال شود. برخی دیگر از سنسورها نظیر سنسورهای دود، تغییر صورت گرفته در میزان نور دریافتی سنسور با تغییر در میزان مقاومت، تغییر در مشخصات یک ماده نیمه هادی یا تغییر یک ماده شیمیابی را به صورت غیر مستقیم به جریان الکتریکی تبدیل می کنند.

«مبدل ها و تبدیل کننده ها»

یک مبدل (Transducers) وسیله می باشد که یک سیگنال مکانیکی را به یک سیگنال الکتریکی تبدیل می کند. به عنوان مثال تغییر فشار در سطح جوشن های یک خازن می تواند باعث تغییر در ظرفیت خازنی شود. در نتیجه این تغییر می توان تغییر مکانیکی را به یک سیگنال الکتریکی مناسب تبدیل کرد. از این خاصیت در فشارسنج های خازنی استفاده می شود. نوع دیگری از مبدل ها (Converters) یک نوع سیگنال را به نوع دیگری تبدیل می کنند. برای مثال، یک تبدیل کننده ممکن است جریان را به ولتاژ یا یک سیگنال آنالوگ را به سیگنال دیجیتال تبدیل می کند. به عنوان مثال در سیستم های نیوماتیک، سیگنال های از جنس هوای فشرده در محدوده ۳-۱۵psi می باشند. این سیگنال مورد استفاده عملگر برخی شیرهای کنترلی می باشد. در کنار این سیگنال، سیگنال پایه سیستم دارای مقدار دیجیتال یا مقدار آنالوگ ۴-۲۰mA می باشد. برای برقراری ارتباط میان سیگنال نیوماتیک و سیگنال الکتریکی از مبدل استفاده می شود.

«ترانسمیتر»

یک انتقال دهنده یا ترانسمیتر (Transmitter) وسیله ای است که مقدار خوانده شده توسط سنسور یا ترانس迪وسر را به یک سیگنال با سطح توان مناسب و استاندارد تبدیل می کند. این سیگنال پس از ترانسمیتر شرایط مناسب برای انتقال به یک کنترلر یا مونیتور را خواهد داشت. ترانسمیترهای فشار، فلو، دما و سطح نمونه هایی از ترانسمیترهای کاربردی می باشند.

«سیگنال های نیوماتیک»

علایمی که توسط سنسور، ترانسdiوسر یا مبدل به سیستم کنترل ارسال یا از سیستم کنترل به تجهیزات کنترلی نظری شیر محدوده کنترل ارسال می شود، سیگنال نامیده می شوند. در سیستم کنترل سیگنال های آنالوگ، دیجیتال و نیوماتیک کاربرد دارند.

«سیگنال های آنالوگ»

سیگنال هایی از جنس هوای فشرده که مناسب با تغییر فشار، تغییر می کنند، به نام سیگنال نیوماتیک شناخته می شوند. در صنعت این سیگنال دارای مقدار استانداردی در محدوده بین ۳-۱۵psi می باشد. مقدار ۳ مربوط به حد پایین (LRV) و مقدار ۱۵ مربوط به حد بالا (URV) می باشد. اگرچه سیگنال های نیوماتیک هنوز هم به صورت محدود کاربرد دارند، اما با ورود تجهیزات الکترونیکی به تدریج استفاده از این سیگنال ها به تدریج کاهش یافته است.

«سیگنال دیجیتال»

معمولترین سیگنال کاربردی، سیگنال الکتریکی آنالوگ می باشد. مقدار استاندارد و کاربردی این سیگنال جریان الکتریکی محدوده ۴-۲۰mA می باشد. سیگنال جریان نوعی نشانگر است که در آن کوچکترین مقدار و معادل صفر و ۲۰mA بالاترین مقدار ممکن را نشان می دهد. برای مثال، فرایندی را در نظر گیرید که باید دمای آن در ۱۰۰°C ثابت نگه داشته شود. یک سنسور دمایی از نوع RTD به همراه ترانسمیتر دمایی فرایند در ۹۵°C را با یک سیگنال ۴mA و در دمای ۱۰۵°C را با سیگنال ۲۰mA به کنترلر اعلام می کند. با این سیستم دمای ۱۰۰°C معادل ۱۲mA خواهد بود. همانگونه که خاصیت مقاومتی سنسور با تغییر دما تغییر می کند، ترانسمیتر یک سیگنال ۴-۲۰mA تولید می کند که مناسب با تغییرات دما خواهد بود. سیگنال های الکتریکی ۵-۷ ولت، استاندارد دیگری در این حوزه می باشد.

«سیگنال دیجیتال»

سیگنال های دیجیتال نسل جدید سیگنال های کنترل فرایند می باشند. این سیگنال ها داری مقادیر گستره ای هستند که به روش های ویژه ای ترکیب می شوند تا نشان دهنده متغیرهای فرایندی



شکل ۳: شیر کنترل، مهمترین تجهیز در یافت کننده فرمان در حلقه کنترل

۲ تجهیزات حلقه های کنترل

اساس یک سیستم کنترل مبتنی بر حلقه های مشکل از یک المان اندازه گیری، یک المان کنترل کننده و یک المان اعمال فرمان اصلاحی در فرایند مورد کنترل می باشد. در این بخش المان ها و مفاهیم مرتبط با حلقه کنترل معرفی می شوند.

«سنسورها»

سنسور (Sensor) یا آنچه که به فارسی سنجه ترجیم شده است، یک مبدل است که یک کمیت فیزیکی را اندازه گیری کرده و به یک سیگنال مناسب تبدیل می کند. در برخی موارد به ویژه در سیستم های اعلان خطر به سنسورها، آشکارساز (Detector) گفته می شود. این المان، اولین تجهیز اندازه گیری از نوع ابزار دقیق در یک حلقه سیستم کنترل فرایند به شمار می رود. با استفاده از این تجهیزات می توان مقدار پارامترهای مختلفی از قبیل دما، فشار، فلو و دیگر پارامترهای سیالات را اندازه گیری نموده و توسط یک فرستنده، مقدار اندازه گیری شده را به صورت یک پالس الکتریکی کنترلی به گیرنده ای در مرکز سیستم کنترل ارسال کرد. فشارسنج ها، ترمومترها، فلومترها تجهیزاتی هستند که از یک سنسور مناسب اندازه گیری کمیت فیزیکی متناظر بهره می گیرند. سنسورها یا همان اجزای ابتدایی سیستم کنترل، از تغییر در یکی از پارامترهای فیزیکی و احیاناً شیمیابی فرایند تاثیر می بذیرند و این تاثیر را به صورت یک سیگنال ارسال می کنند. سیگنال ارسالی ممکن است در ابتدای دارای ماهیت الکتریکی باشد و پس از تقویت به سیستم کنترل ارسال شود. اگر سیگنال دارای ماهیت الکتریکی نباشد، پس از تبدیل این سیگنال

«خطا»

به تفاوت بین متغیر اندازه گیری شده و مقدار مرجع در اصطلاح "خطا" گفته می شود. هدف هر استراتژی کنترلی کم کردن و یا از بین بردن خطای باشند. بنابراین، ضروری است که مفهوم خطای به درستی در کنترل شود. اندازه، مدت و نرخ اجزا خطای به حساب می آیند.

«خطای ماندگار»

انحراف متغیر فرایند از مقدار مرجع که به صورت ماندگار تبدیل شده باشد را انحراف متغیر فرایند (Offset) می گویند. در مثال حلقه کنترلی دما، اگر دمای سیال فرایند به صورت ماندگار در $100/5^{\circ}\text{C}$ ثابت شود، خطای ماندگار برابر 5°C خواهد بود.

«بار اغتشاش»

بار اغتشاش (Load Disturbance) یک تغییر ناخواسته در یکی از فاکتورهایی است که می توانند متغیر فرایند را تحت تاثیر قرار دهند. در مثال حلقه کنترلی دما، اضافه کردن سیال سرد به برج (Vessel) یک بار اغتشاش خواهد بود زیرا دمای سیال فرایند را کم می کند.

«الگوریتم کنترل»

الگوریتم کنترل بیان ریاضی از تابع کنترل می باشد. در مثال حلقه کنترل دما، الگوریتم کنترل به این صورت $V=f(\pm e)$ می باشد که در آن e بیانگر خطای می باشد و f موقعیت شیر سوخت رسانی به صورت تابعی از خطای می باشد. الگوریتم های کنترل می توانند برای محاسبه نیازهای حلقه های کنترلی بسیار پیچیده تری از مثالی که بیان شد به کار گرفته شوند. در حلقه های کنترلی پیچیده تر، الگوریتم کنترل باید پاسخگوی سوالاتی از قبیل "چقدر شیر در پاسخ به یک انحراف مشخص از مقدار مرجع باید باز یا بسته شود؟" پاسخ دهد.

«کنترل دستی و اتوماتیک»

قبل از اتوسیون فرایند، انسان بجای ماشین بسیاری از کارهای کنترلی فرایند را انجام می داد. برای مثال، یک اپراتور انسانی ممکن بود با نگاه کردن به نشانگر سطح در زمانی که سطح به مقدار مرجع برسد، شیری را باز یا بسته نماید. عملیات کنترلی که برای تنظیم فرایند احتیاج به عملی از سوی اپراتور انسانی دارد را کنترل دستی می نامند. بالعکس، عملیات کنترلی که در آن به هیچ دخالتی از سوی اپراتور نیاز ندارد را کنترل اتوماتیک می نامند.

«حلقه های کنترلی باز و بسته»

زمانی حلقه کنترلی بسته و جود دارد که متغیر فرایند اندازه گیری شده، یک مقدار مرجع مقایسه شود و در نتیجه آن عملی انجام شود تا انحراف از مقدار مرجع تصحیح شود. حلقه کنترلی باز در زمانی مورد بحث واقع می شود که متغیر فرایند با چیزی قیاس نشود و عمل انجام شده توسط کنترلر، نه در جواب به بازخورد ارسالی از متغیر فرایند، بلکه بدون در نظر گرفتن این مقدار انجام شود. افزودن آب سرد به فرایند برای اختناب از گرم شدن بیش از حد سیال طبق یک جدول زمانی از پیش تعیین شده و بدون در نظر گرفتن دمای واقعی سیال فرایند، نمونه ای از یک حلقة باز می باشد.

منابع

1- Instrumentation & Control, Process Control Fundamentals, PAControl.com, 2006

2 - Process-Industrial Instruments and Controls Handbook, Gregory K. McMillan, Fifth Edition, 1999, McGraw-Hill

یا اطلاعات دیگری باشند. روش استفاده شده برای ترکیب سیگنال های دیجیتال را پروتکل می نامند. سازندگان ممکن است از یک پروتکل دیجیتال باز (Open) یا اختصاصی خاص خودشان استفاده کنند. برای استفاده از پروتکل های باز نیازی به خرید امتیاز استفاده از پروتکل نمی باشد.

«متغیر فرایند»

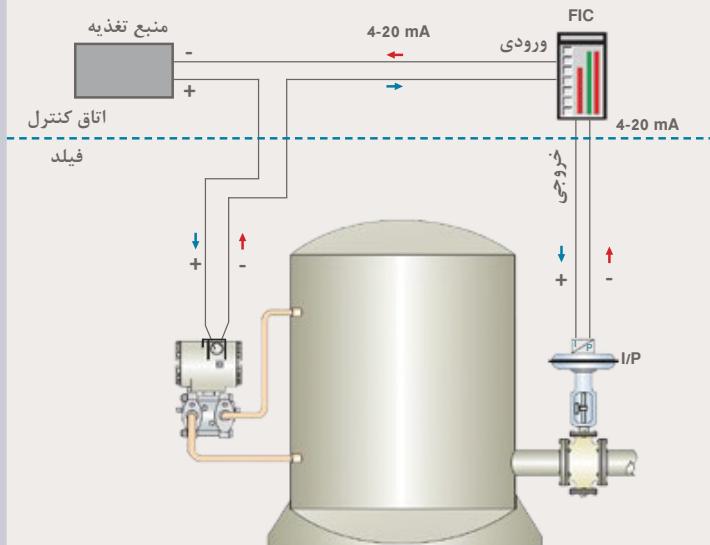
یک متغیر فرایند حالتی از سیال فرایند [مایع یا گاز] است که می تواند فرایند تولید را تحت تاثیر قرار بدهد. فشار، فلو، سطح، دما، چگالی، PH، جرم، رسانایی نمونه ای از متغیرهای فرایند می باشد.

«مقدار مرجع»

مقدار مرجع (Set Point) برای یک متغیر فرایندی، مقداری مطلوب مورد انتظار می باشد. برای مثال اگر لازم باشد که دمای فرایند در محدود $95-105^{\circ}\text{C}$ حفظ بشود، مقدار مرجع 100°C خواهد بود. یک سنسور دما در این مورد برای رصد کردن دما لازم است. این سنسور دمای فرایند را اندازه گیری می کند و یک کنترلر دمای قرائت شده از سنسور را با مقدار مرجع مقایسه می کند. اگر دمای قرائت شده 110°C باشد کنترلر این مقدار را دریافت کرده و با توجه به اینکه دما فرایند بالاتر از مقدار مرجع می باشد، فرمان مناسب برای کاهش ارسال سوخت ارسال می گردد. باید توجه کرد که فرایند تنظیم دما در یک حلقه کنترلی انجام می شود و باسته شدن تدریجی شیر کنترل سوخت، دمای کوره نیز به صورت پیوسته اندازه گیری می شود. با رسیدن دما به مقدار مطلوب عملیات بسته شدن شیر متوقف می گردد.

«متغیر اندازه گیری شده / متغیر تغییر داده شده»

در یک حلقه کنترل دما، متغیر اندازه گیری شده، دما می باشد که باسته در نزدیکی دمای مطلوب نگه داشته شود. در مثال قبل متغیر اندازه گیری شده (Manipulated Variable) همان متغیر فرایند می باشد. متغیر اندازه گیری شده متغیری است که مقدار آن باید در مقدار مرجع تعیین شده نگه داشته شود. لازم نیست که همواره متغیر اندازه گیری شده و متغیر فرایند یکی باشند. برای مثال برای تعیین سطح مخزن، می توان فلوی ورودی و خروجی را اندازه گیری نمود. در این مثال، فلو متغیر اندازه گیری شده بوده و سطح سیال فرایند متغیر فرایند می باشد. همچنین به پارامتری که تغییر می کند و تغییر آن متغیر اندازه گیری شده را در محدوده مقدار مرجع نگه می دارد متغیر تغییر داده شده گفته می شود. در مثال قبل متغیر تغییر داده شده فلو ورودی به مخزن می باشد.



شکل ۴: نمونه ای از تجهیزات اندازه گیری و کنترل در حلقات کنترل